



Лекции. Практические занятия

Солдатов Е.Ю.



- Дерево (tree) в ROOT является аналогом ntuple (n-мерный кортеж) в PAW. Позволяет хранить большое количество данных одного типа или объектов одного класса.
- В ROOT деревья реализуются классом **TTree**.
- TNtuple также реализован в ROOT.
- Ntuple можно рассматривать как таблицу, каждая строка которой соответствует одному вхождению (событию), а столбцы —конкретным переменным
- Для дерева столбцы такой таблицы называются ветвями (branch)
- Ветви реализуются классом TBranch
- Принципиальное отличие дерева от ntuple заключается в том, что содержимое ntuple ограничено данными типа *float*. Ветви дерева могут содержать переменные других типов, вплоть до объектов (а также массивы)
- Чаще всего каждому вхождению соответствует физическое событие (реальное или смоделированное). Однако существуют и другие варианты организации дерева (например, заполнение по трекам)
- Класс TNtuple этоTTree, ограниченное значениями типа Float_t

- Создать объект класса **TTree**
 - TTree *t1 = new TTree("t1", "Simple Tree")
- Конструктору дерева передается два параметра
 "tl" имя (идентификатор) дерева
 "Simple tree" заголовок дерева
- Чтобы добавить к дереву ветвь TTree::Branch
 - t1->Branch("px", &px, "px/F")
- Три параметра, определяющие ветвь
 - Имя ветви
 - Адрес, по которому будет считываться значение переменной.
 - Напоминание: &—операция взятия адреса в С
 - Тип листа в формате имя/тип. Наиболее употребляемые типы *F Floαt_t, I Int_t, O Boolean_t*
- Чтобы занести значения в дерево, используется метод TTree::Fill

Ref. manual: https://root.cern.ch/doc/master/classTTree.html

Деревья: создание и запись

Скрипт, создающий простое дерево и записывающий его в файл
 treel.root

```
TFile *f = new TFile("tree I.root", "recreate"); //создаем файл
TTree *tl = new TTree("tl", "Simple Tree"); //создаем дерево
Float t px, py, pz; //определяем необходимые переменные
Int tev;
tI->Branch("px", &px, "px/F"); //создаем три ветви
tl->Branch("py", &py, "py/F"); //содержащие значения Float_t
tI->Branch("pz", &pz, "pz/F");
tl->Branch("ev", &ev, "ev/l"); //и одну со значениями Int_t
for (Int_t i=0; i<10000; i++) { //заполнение дерева в цикле
gRandom->Rannor(px,py);
pz = px*px + py*py;
ev=i:
t I -> Fill();
                  //по команде Fill значения переменных
                  //заносятся в дерево
tI->Write();
                  //записываем дерево в файл
```

Вывести общую информацию о дереве:

Информация о дереве

```
root [1] t1->Print()
Tree
        : t1
                  : Simple Tree
                                    162845 bytes File Size =
            10000 : Total =
                                                                 125945
Entries :
                  : Tree compression factor =
      0 :px
                  : px/F
            10000 : Total Size=
                                    40619 bytes File Size =
×Entries :
                                                                 37279 ×
×Baskets :
                2 : Basket Size=
                                     32000 bytes Compression=
                                                               1.08
×Br 1:py
                  : py/F
            10000 : Total Size=
                                     40619 bytes File Size =
×Entries :
                                                                 37259
                2 : Basket Size=
                                     32000 butes Compression=
×Baskets :
                                                               1.08
10000 : Total Size=
×Entries :
                                     40619 bytes File Size =
                                                                 36650 ×
                                     32000 bytes Compression=
                2 : Basket Size=
×Baskets :
                                                               1.10
      3 :ev
                  : ev/I
                                     40619 bytes File Size =
Entries :
           10000 : Total Size=
×Baskets :
                2 : Basket Size=
                                     32000 bytes Compression=
```

Информация о ветвях

• Вывести все значения, записанные в i-ом вхождении (событии) tl->Show(i)

```
root [2] t1->Show(123)
=====> EUENT:123

px = 0.0741416

py = 0.155682

pz = 0.0297337

ev = 123
```



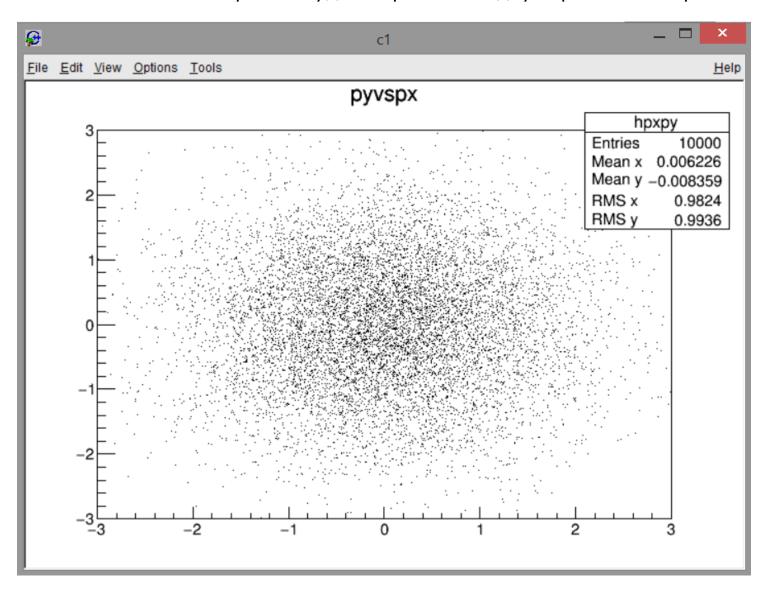
- Прежде всего, следует описать переменные, в которые будут считываться значения
- Затем указать адреса переменных, в которые будут считываться ветви с помощью метода TTree::SetBranchAddress
 - SetBranchAddress("px", &px)
- Два параметра метода
 - Имя ветви
 - Адрес переменной, в которую следует записывать считанные данные
- Общее число вхождений в дерево TTree::GetEntries()
- Чтение переменных происходит по команде TTree::GetEntry(i)
 - і номер вхождения, которое необходимо считать
- Следующий скрипт иллюстрирует процесс чтения дерева

Деревья: чтение

。Скрипт, считывающий данные дерева t1, сохраненного в файле tree1.root

```
TFile *f = new TFile("tree1.root");
TTree *t1 = (TTree*)f->Get("t1");
Float t px, py, pz;
Int t ev;
t1->SetBranchAddress("px", &px);
t1->SetBranchAddress("py", &py);
t1->SetBranchAddress("pz", &pz);
t1->SetBranchAddress("ev", &ev);
TH2F *hpxpy = new TH2F("hpxpy", "py vs px", 30, -3, 3, 30, -3, 3);
Int t nentries = (Int t)t1->GetEntries();
for (Int t i=0; i<nentries; i++) {</pre>
 t1->GetEntry(i);
 hpxpy->Fill(px,py);
hpxpy->Draw();
```

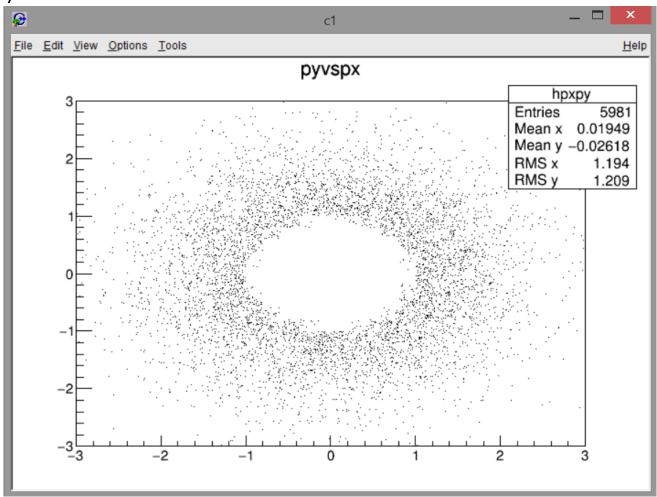
• По выполнении скрипта будет нарисована двумерная гистограмма



Деревья: анализ

• Анализ данных производится наложением условий, обусловленных физикой процесса, экспериментальными ограничениями и т.п. Например, если одну строчку кода модернизировать:

получится:



Деревья: анализ в интерактивном режиме (1/2)

- Построить гистограмму из значений ветки рх дерева tree
 - tree->Draw("px")
 Создаёт в текущей директории гистограмму с названием htemp,
 которую можно получить при помощи команды
 - THIF *h = (THIF*)gDirectory->Get ("htemp")
- Также можно строить многомерные гистограммы, разделяя имена веток двоеточиями
 - tree->Draw("px:pz")
- При помощи оператора >> можно указать название новой гистограммы, чтобы отличать её от других в директории, а также задать её биннинг в формате (nBins, min, max{, до 3 измерений})
 - tree->Draw("px:pz>>px_vx_pz(10, 0, 150, 20, 0, 300)")
- Можно использовать не только имена веток, но и все доступные функции C++, в том числе и из библиотеки ROOT. В данном примере используется функция вычисления разности полярного угла TVector2::Phi_mpi_pi(x)
 - tree->Draw("TVector2::Phi_mpi_pi(photonPhi metPhi)")

Деревья: анализ в интерактивном режиме (2/2)

Второй параметр в функции **Draw()** является весом, на который умножается каждое из вхождений в гистограмму. В качестве него можно использовать:

- Булевые выражения (о и 1), для отбора событий. Например, построить распределение по рх только для событий, где рх больше 150
 - tree->Draw("px", "pz > 150")
- Числа с плавающей точкой, для использования весов событий. Например, построить распределение по рх, используя теоретически рассчитанный вес из ветки weight
 - tree->Draw("px", "weight")
- Их комбинацию.
 - tree->Draw("px", "weight * (pz > 150)")

<u>Важно!</u> Обращайте внимание на то, как рассчитывается выражение для второго параметра:

- weight * (pz > 150) использовать значение веса weight и результат отбора (pz > 150)
- weight * pz > 150 строить распределение только для событий, где значение (weight * pz) больше 150

Ещё o Draw()

- Этот дополнительный конструктор Draw() позволяет ещё некоторые вещи.
- Draw(varexp,selection,option,nentries,firstentry)

```
varexp — выражение, состоящее из идентификаторов веток, px, px:py selection — вес или отбор option — опции рисования nentries — сколько вхождений нужно отрисовать firstentry — с какого вхождения в дерево нужно начать Например, нужно нарисовать 1 вхождение под номером 123, тогда nentries=I, firstentry=I23.
```

Предположим в ветке записан вектор. Как получить 5 элемент вектора в 123 вхождении? output_tree->Draw("weight_vec[5]","",",I,I23)



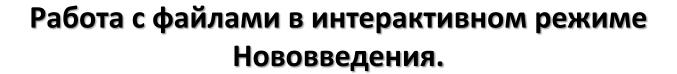
- Убрать логотип при запуске ROOT (отключен по умолчанию с версии 6.20):
 - root -l
- Создать объект TFile _file0, открыв файл inputFile.root
 - root -l inputFile.root

При работе с **ROOT** в интерактивном режиме, можно использовать все объекты в текущей директории напрямую по имени, не создавая для них специальных переменных. Так, узнать содержимое файла inputFile.root можно при помощи двух команд:

- root -l inputFile.root
- _file0->ls()

Также это означает, что можно напрямую работать с деревьями и гистограммами, записанными в этот файл. Так, если файл содержит дерево output_tree и гистограмму cutFlow, то узнать содержимое этого дерева и нарисовать эту гистограмму можно при помощи команд:

- root -l inputFile.root
- output_tree->Print() (или output_tree->Show(0))
- cutFlow->Draw()



Начиная с версии 6.06 при установке **ROOT**, помимо самой команды **root**, появляются <u>новые команды</u> для более удобной работы с файлами.

Наиболее интересной из них является команда rootbrowse, которая позволяет заменить часто используемую последовательность команд:

- root -l inputFile.root
- TBrowser b командой
- rootbrowse inputFile.root

Обновление документации ROOT

Авторы программного пакета ROOT улучшили документацию, которая теперь доступна по ссылке https://root.cern/doc/master/index.html

Особое внимание стоит обратить на вводный курс с подробными слайдами и примерами, доступный по ссылке https://github.com/root-project/training/tree/master/BasicCourse

Он будет хорошим дополнением к данному, более подробно раскроет некоторые из затронутых тут тем, а также даст вводные знания по новым темам: pyroot и как перейти на него с C++, JSROOT, новый способ параллельной обработки содержащих большие деревья файлов TDataFrame и многим другим.

Также для ROOT было написано множество примеров, которые можно найти как в папке /tutorials/ внутри пакета, так и по ссылке https://root.cern/doc/master/group__Tutorials.html